

Hydraulische Berechnung von Füll- und Entleerungsvorgängen bei Schleusen

Vorbemerkungen:

1. Für die Berechnung werden Oberwasserstand (OW) bzw. Unterwasserstand (UW) in den betreffenden Kanalhaltungen als konstant angenommen. Das trifft bei relativ schmalen Vorhäfen von Kanalschleusen nicht ganz zu; i. a. kommt es beim Entleerungsvorgang zu Schwallerscheinungen in der unteren Haltung und beim Füllvorgang zu Sunkerscheinungen in der oberen Haltung. Beide Erscheinungen setzen sich in den betreffenden Haltungen mit Wellengeschwindigkeit ($c = \sqrt{g * h}$) = Flachwasserwellengeschwindigkeit mit g = Erdbeschleunigung und h = Wassertiefe) fort und überlagern sich ggf. den betreffenden Erscheinungen an der jeweils benachbarten Schleuse.
2. Bei der Dimensionierung der Schleusenkammergröße sowie der Füll- und Entleerungseinrichtungen spielt die Ausspiegelungszeit T (Füll- bzw. Entleerungsdauer) sowohl für die Schifffahrt als auch für den Betrieb und die Sicherheit der Schleuse eine besondere Rolle:
 - a. wegen des hierdurch bedingten Zeitverlustes und
 - b. wegen der durch instationäre Strömungsvorgänge ausgelösten Kraftwirkungen an Schiffsgefäßen, Haltevorrichtungen (Trossenzugkräfte an Pollern) und Bauwerksberandungen (insbesondere der Vorhafensohle).

I. Instationäre Ausgleichsströmung verbundener Gefäße

Der Ansatz für *unvollkommenen Ausfluß*, vergl. Abb. 01

$$Q = c * \mu * a_1 * \sqrt{(2 * g * h_F)} \quad (01)$$

wird modifiziert in der Art, daß die Beiwerte

$$c = f(h/a, h_u/a) \text{ und}$$

$$\mu = f(h/a)$$

bezüglich des instationären Abflußvorganges zu einem neuen Beiwert zusammengefaßt werden

$$\mu_1 = c * \mu,$$

der aus Modellversuchen zu bestimmen ist.

Anfangs ist

$$Q = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g * h_F)}. \quad (02)$$

Für mit der Zeit veränderliche Fallhöhe $h_e = f(t)$ ergibt sich unter Verwendung der Bezeichnungen der Abbildung 01

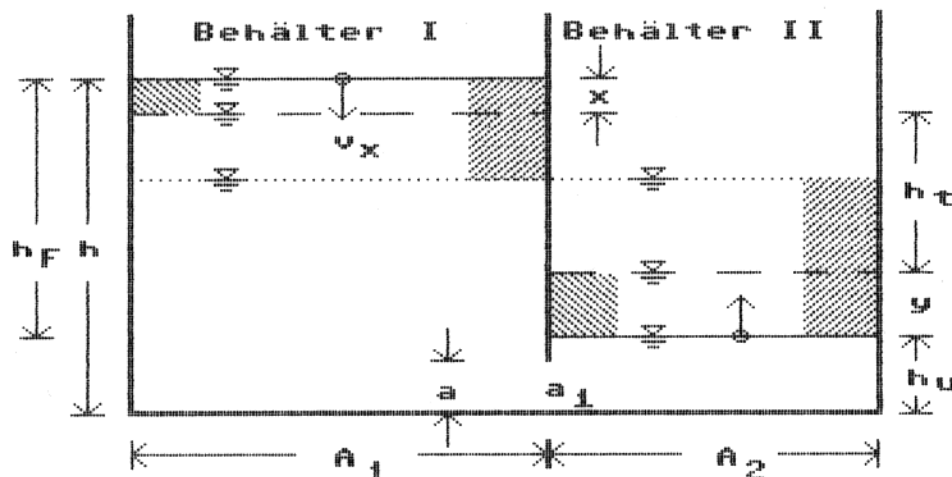


Abb. 01: Instationäre Ausgleichsströmung

$$Q = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g * h_e)} \quad (03)$$

Darin wird mit

$$x * A_1 = y * A_2$$

$$h_e = h_F - (A_1 + A_2) * x / A_2. \quad (04)$$

Wird mit v_x die Sinkgeschwindigkeit des Wasserspiegels im Behälter I bezeichnet, ist aus Gründen der Kontinuität

$$Q = v_x * A_1 = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g * h_e)}. \quad (05)$$

Mit x aus Gleichung (04)

$$x = A_2 * (h_F - h_e) / (A_1 + A_2)$$

wird die Sinkgeschwindigkeit v_x erhalten aus der Anwendung der Kettenregel für die Differentiation

$$v_x = \frac{dx}{dt} = \frac{dx}{dh_e} * \frac{dh_e}{dt} \quad (06)$$

$$v_x = - \frac{A_2}{A_1 + A_2} * \frac{dh_e}{dt} \quad (07)$$

Eingesetzt in Gleichung (05) ergibt die Differentialgleichung

$$- \frac{A_2 * A_1}{A_1 + A_2} * \frac{dh_e}{dt} = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g * h_e)} \quad (08)$$

Trennung der Veränderlichen:

$$-\frac{A_2 * A_1}{A_1 + A_2} * \frac{dh_e}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g * h_e)}} = dt \quad (09)$$

Integration: h_e fällt von h_F bis 0 ; Vorzeichen !

$$\frac{A_2 * A_1}{A_1 + A_2} * \frac{1}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} * \int_0^{h_F} \frac{dh_e}{\sqrt{h_e}} = \int_0^T dt \quad (10)$$

$$T = \frac{A_2 * A_1}{A_1 + A_2} * \frac{1}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} * 2 * \sqrt{h_e} \Big|_0^{h_F} \quad (11)$$

$$T = \frac{A_2 * A_1}{A_1 + A_2} * \frac{2 * \sqrt{h_F}}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} \quad (12)$$

II. Füllung aus Behälter I mit konst. Oberwasserstand

Umformung von Gleichung (12):

$$T = \frac{A_2}{1 + A_2/A_1} * \frac{2 * \sqrt{h_F}}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} \quad (12a)$$

mit A_1 gegen ∞ und $A_2 = A$

$$T = \frac{A}{1 + 0} * \frac{2 * \sqrt{h_F}}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} \quad (13)$$

III. Entleerung bei konstantem Unterwasserstand

Umformung von Gleichung (12):

$$T = \frac{A_1}{1 + A_1/A_2} * \frac{2 * \sqrt{h_F}}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} \quad (12b)$$

mit A_2 gegen ∞ und $A_1 = A$

$$T = \frac{A}{1 + 0} * \frac{2 * \sqrt{h_F}}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} \quad (13)$$

IV. Berücksichtigung eines linearen Öffnungsgesetzes für die Füll- bzw. Entleerungseinrichtungen

$$a = a(t) = c * t = \frac{a_1}{t_1} * t \quad (14)$$

Darin sind

a_1 = vollständig freigegebener Querschnitt der Durchflußöffnungen

t_1 = insgesamt für den Öffnungsvorgang erforderliche Zeit

Es sind i.a. gemäß Abb. 02 zwei Phasen des Füll- bzw. Entleerungsvorganges zu unterscheiden.

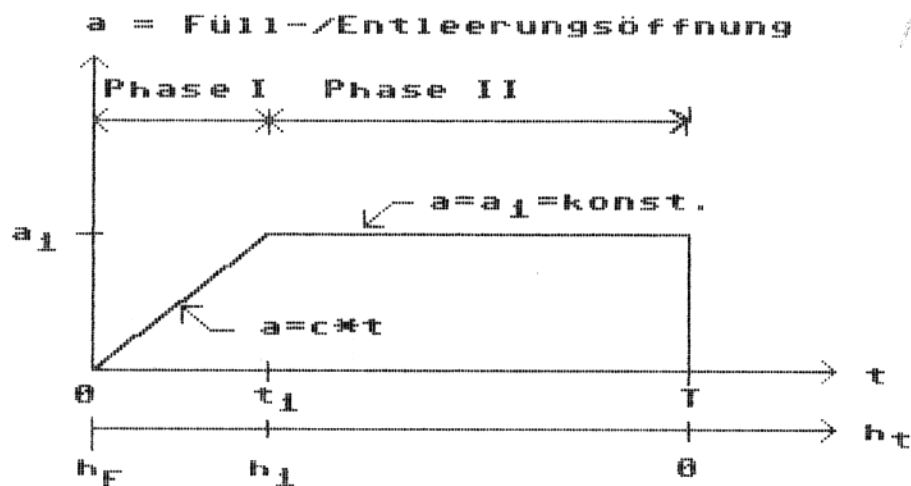


Abb. 02: Öffnungsgesetz

Phase I:

Mit dem Beginn des Schützhubes beginnt die Füllung bzw. Entleerung bis zum Zeitpunkt t_1 , die Durchflußöffnungen vollständig freigegeben sind (lineares Öffnungsgesetz).

Phase II:

Ausspiegelungsvorgang mit vollständig freigegebenen Durchflußöffnungen, (vergl. II. bzw. III.).

(mögliche Sonderfälle: gesamte Ausspiegelungsdauer $T \leq t_1$).

Es wird exemplarisch für den Füllvorgang in der Differentialgleichung (08) anstelle $a = a_1 = \text{konst.}$ $a = a(t)$ (Gleichung 14) berücksichtigt und die Substitution $z = h_t$; $dz = dh_t$ vorgenommen.

Mit $A_1 = 00$ und $A_2 = A = L * B$ ($L = \text{Länge}$ und $B = \text{Breite}$ der Schleusenkammer) wird

$$- A * \frac{dz}{dt} = \mu_1 * c * t * \sqrt{(2 * g * z)} \quad (08a)$$

Trennung der Veränderlichen:

$$\frac{dz}{\sqrt{(z)}} = - \frac{\mu_1 * c * \sqrt{(2 * g)}}{A} * t * dt \quad (15)$$

Integration:

$$\int_{h_F}^{h_t} \frac{dz}{\sqrt{(z)}} = - \frac{\mu_1 * c * \sqrt{(2 * g)}}{A} * \int_0^T t * dt \quad (16)$$

$$2 * \sqrt{(z)} \Big|_{h_F}^{h_t} = - \frac{\mu_1 * c * \sqrt{(2 * g)}}{A} * t^2 / 2 \quad (17)$$

$$\sqrt{(h_t)} - \sqrt{(h_F)} = - \frac{\mu_1 * c * \sqrt{(2 * g)}}{4 * A} * t^2 \quad (18)$$

$$\sqrt{(h_t)} = \sqrt{(h_F)} - \frac{\mu_1 * \sqrt{(2 * g)}}{4 * A} * \frac{a_1}{t_1} * t^2 \quad (19)$$

Dieser Ausdruck kann in der Formel für unvollkommenen Ausfluß, Gleichung (03), bei gleichzeitiger Berücksichtigung von (14) verwendet werden:

$$Q(t) = \mu_1 * a(t) * \sqrt{(2 * g)} * \sqrt{(h_t)} \quad (03a)$$

$$Q(t) = \mu_1 * \frac{a_1}{t_1} * \sqrt{(2 * g * h_F)} * t - \frac{\mu_1^2 * g * a_1^2}{2 * A * t_1^2} * t^3 \quad (20)$$

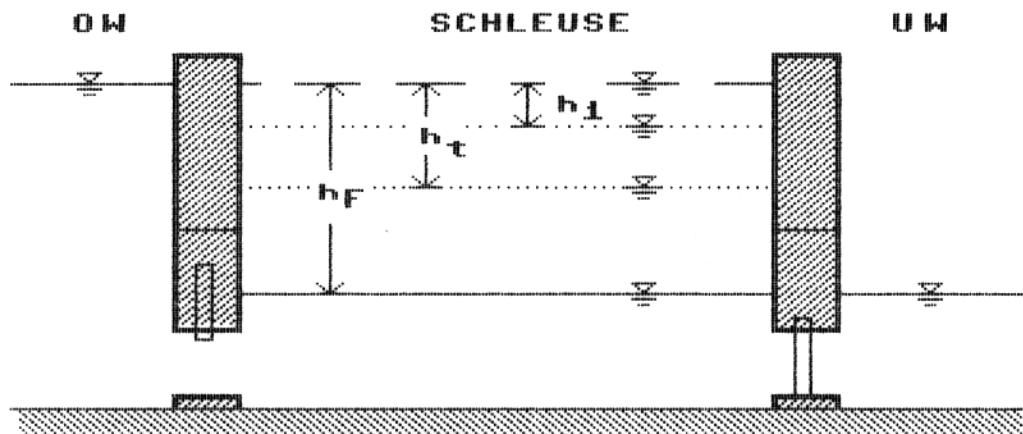


Abb. 03: Schleusenfüllvorgang

Diskussion Phase I:

a. Maximaler Ein- bzw. Ausstrom

$$\frac{dQ}{dt} = 0 = \mu_1 \cdot \frac{a_1}{t_1} \cdot \sqrt{(2 * g)} \cdot \sqrt{(h_F)} - \frac{\mu_1^2 * g * a_1^2}{2 * A * t_1^2} * 3 * t^2 \quad (21)$$

$$t_{max} = \sqrt{\frac{4 * A * t_1 * \sqrt{(h_F)}}{3 * \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}}} \quad (22)$$

$$Q_{max} = 0,7698 * \sqrt{\frac{\mu_1 * a_1 * A * \sqrt{(2 * g)} * h_F^{3/2}}{t_1}} \quad (23)$$

t_{max} in Gleichung (19) ergibt die Wasserspiegeldifferenz zum Zeitpunkt des maximalen Durchflusses:

$$h_t(Q_{max}) = 4 * h_F / 9$$

b. Durchfluß bei vollständig freigegebenem Durchflußquerschnitt

$t = t_1$ und $h_t = h_1$ in Gleichung (19) einsetzen

$$\sqrt{(h_1)} = \sqrt{(h_F)} - \frac{\mu_1 * \sqrt{(2 * g)}}{4 * A} * \frac{a_1}{t_1} * t_1^2 \quad (19a)$$

und Gleichung (03) verwenden:

$$Q(t_1) = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)} * \sqrt{(h_1)} \quad (03b)$$

Sonderfall: $t_1 = 0$

$$Q(t_1 = 0) = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)} * \sqrt{(h_F)} \quad (03c)$$

c. *öffnungszeit* $t_1 =$ *Ausspiegelungszeit* T

In Gleichung (19a) ist $h_1 = 0$ und $t_1 = T$

$$T = t_1 = \frac{4 * A * \sqrt{(h_F)}}{\mu_1 * \sqrt{(2 * g)} * a_1} \quad (24)$$

Verglichen mit der nach Gleichung (13) für $t_1 = 0$ berechneten, ist dies gerade die zweifache Ausspiegelungsdauer:

$$T(t_1 = T) = 2 * T(t_1 = 0)$$

Kontrolle: $t_1 = T$ einsetzen in Gleichung (20) ergibt:

$$Q = 0$$

Diskussion Phase II:

Phase II existiert, wenn $t_1 < T$; dann ist $h_1 > 0$ und $a = a_1 = \text{konst.}$

a. *Durchfluß*

In Gleichung (15) wird anstelle von $c * t$ die konstante Öffnung a_1 verwendet; Integration in den Grenzen h_1 bis h_e bzw. t_1 bis t .

$$\int_{h_1}^{h_e} \frac{dz}{\sqrt{(z)}} = - \mu_1 * \frac{a_1}{A} * \sqrt{(2 * g)} * \int_{t_1}^t \frac{dt}{t} \quad (25)$$

$$2 * \sqrt{(z)} \Big|_{h_1}^{h_e} = - \mu_1 * \frac{a_1}{A} * \sqrt{(2 * g)} * t \Big|_{t_1}^t \quad (26)$$

$$\sqrt{(h_e)} = \sqrt{(h_1)} - \mu_1 * \frac{a_1}{2 * A} * \sqrt{(2 * g)} * (t - t_1) \quad (27)$$

einsetzen in (03) ergibt:

$$Q(t > t_1) = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)} * \sqrt{(h_e)} \quad (28)$$

$$Q = \mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)} * (\sqrt{(h_1)} - \mu_1 * \frac{a_1}{2 * A} * \sqrt{(2 * g)} * (t - t_1))$$

b. Restfüllzeit

Die Kammer ist gefüllt, wenn bei $t = T$ der Kammerwasserspiegel den DW erreicht hat; ein Druckunterschied besteht nicht mehr und es ist $h_e = 0$ und $Q = 0$.

Hierfür ergibt sich aus Gleichung (27) für die Restfüllzeit

$$T - t_1 = t_2 = \frac{2 * A * \sqrt{(h_1)}}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} \quad (29)$$

Der Sonderfall der Gleichung (13) ergibt sich auch hieraus für $t_1 = 0$ und $h_1 = h_F$.

$$T = \frac{2 * A * \sqrt{(h_F)}}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} \quad (13)$$

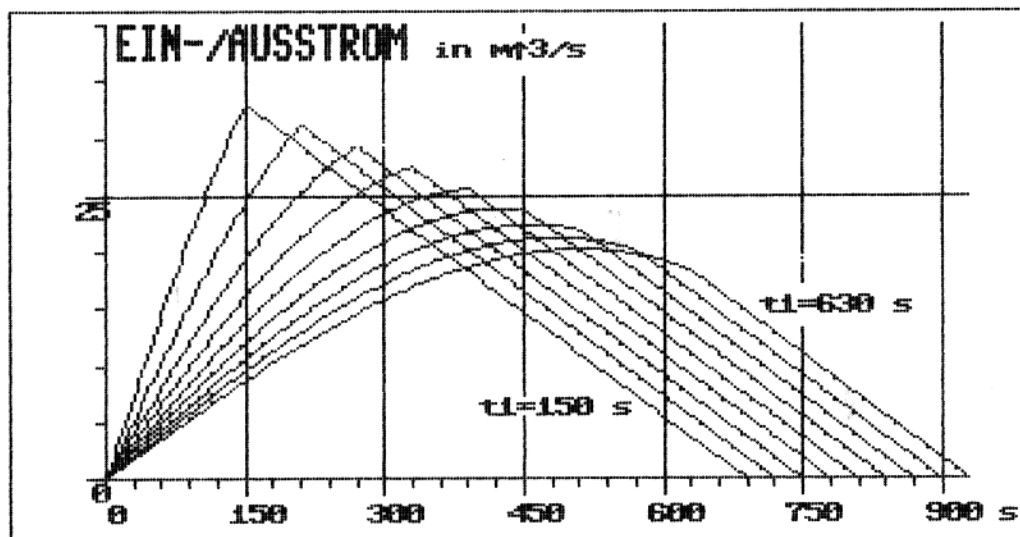
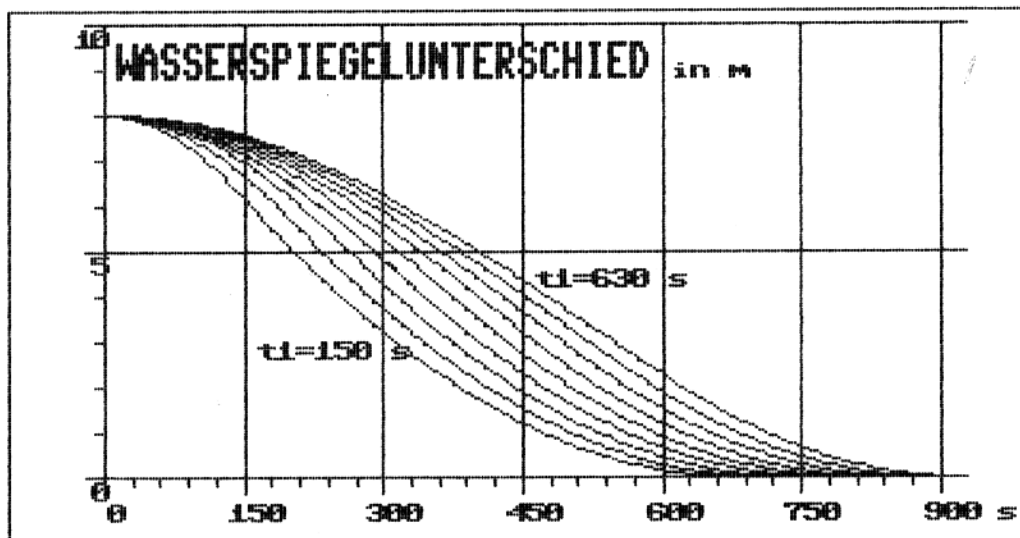
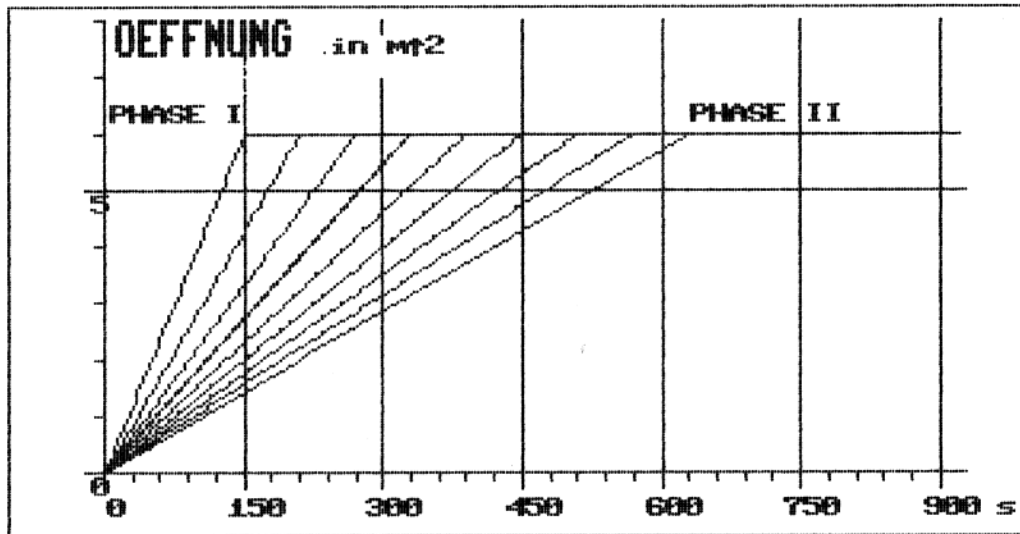
c. Gesamtausspiegelungszeit

Mit $\sqrt{(h_1)}$ aus Gleichung (19a) eingesetzt in Gleichung (29) ist die gesamte Ausspiegelungsdauer

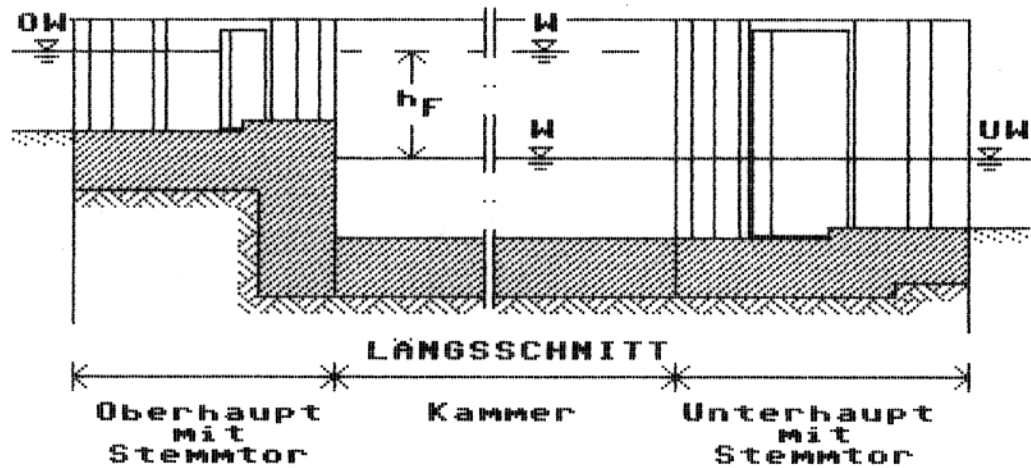
$$T = t_1 + t_2$$

$$T = t_1 + \frac{2 * A}{\mu_1 * a_1 * \sqrt{(2 * g)}} * (\sqrt{(h_F)} - \frac{\mu_1 * \sqrt{(2 * g)} * a_1 * t_1}{4 * A})$$

$$T = t_1 + T(t_1 = 0) * (1 - \frac{\mu_1 * \sqrt{(2 * g)} * a_1 * t_1}{\sqrt{(h_F)} * 4 * A}) \quad (30)$$



SCHLEUSE



GRUNDRISS

